

**МУНИЦИПАЛЬНОЕ БЮДЖЕТНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО ОБРАЗОВАНИЯ  
«ЦЕНТР ДЕТСКОГО ТВОРЧЕСТВА» АЛЕКСЕЕВСКОГО МУНИЦИПАЛЬНОГО РАЙОНА  
РЕСПУБЛИКИ ТАТАРСТАН**



## **Конспект занятия**

**на тему:**

# **«Движение по геометрическим фигурам»**

**Автор-составитель:**  
Климова Марина Александровна,  
педагог дополнительного образования

## **Конспект занятия на тему: «Движение по геометрическим фигурам»**

Урок из курса Робототехники, раздел – «Программирование в среде NXT-G». На уроке, используя конструктор LEGO Mindstorms 9797 ученики строят модель колесного робота. Затем составляют в среде программирования NXT-G программу, загружают ее в робота и демонстрируют выполнение представленных алгоритмов. Рассмотренные на уроке алгоритмы движения визуально представляют собой различные геометрические фигуры.

### **Цели:**

- ознакомление с робототехникой с помощью конструктора LEGO Mindstorms 9797;
- систематизация знаний по теме «Алгоритмы» (на примере работы Роботов NXT);
- усвоение понятий алгоритм, исполнитель, свойства алгоритма, дать представление о составлении простейших алгоритмов в среде программирования NXT-G.

**В ходе занятия обучающиеся должны продемонстрировать следующие результаты в виде универсальных учебных действий:**

- *Регулятивные:*
  - систематизировать и обобщить знания по теме «Алгоритмы» для успешной реализации алгоритма работы собранного робота;
  - Научиться программировать роботов с помощью среды программирования NXT-G.
- *Познавательные:*
  - Изучение робототехники, создание собственного робота, умение программировать в среде NXT-G;
  - экспериментальное исследование, оценка (измерение) влияния отдельных факторов.
  - *Коммуникативные:* развить коммуникативные умения при работе в группе или команде.
  - *Личностные:* развитие памяти и мышления, возможность изучения робототехники в старших классах.

**Тип урока:** комбинированный

**Вид урока:** практическая работа

**Оборудование:** мультимедиа проектор, конструктор LEGO Mindstorms 9797 (5 шт.), в

набор которого входит 431 элемент, включая программируемый блок управления NXT, 3 сервомотора, датчики звука, расстояния, касания и освещенности.

**План урока:**

1. Организационный момент (2 мин)
2. Повторение теоретического материала предыдущего урока (10 мин)
3. Практическая работа: разработка алгоритма для робота (23 мин)
4. Подведение итогов урока. Рефлексия (3 мин)
5. Этап информации о домашнем задании (2 мин)

**Ход урока:**

**I. Организационный момент.**

*Учитель:* Добрый день, ребята! На прошлом уроке мы занимались конструированием роботов из конструктора NXT. Сегодня мы будем создавать для них программы, которые он будут выполнять.

**II. Повторение теоретического материала предыдущего урока.**

1. Учитель: Для начала давайте вспомним, какие виды алгоритмов мы знаем?

*Дети отвечают на вопрос (линейный, циклический и разветвляющийся)- слайд 2.*

2. Для какого вида алгоритмов используются следующие блоки из среды программирования NXT-G (блоки показаны на слайде 3)?

*Дети отвечают на вопрос (движение, цикл, ветвление).*

3. Какие действия может выполнить робот NXT с помощью блока «Движение»?

*Дети отвечают на вопрос (Ехать вперед, Ехать назад, Поворот влево, Поворот вправо, Свободный поворот (любой угол), Разворот.) – слайд 4.*

4. Какие простейшие геометрические фигуры вы знаете?

*Дети отвечают на вопрос (слайд 5)*

5. Укажите, какие углы могут быть у указанных геометрических фигур:

*Дети отвечают на вопрос (слайд 6).*

6. Каким образом можно повернуть робота NXT на определенный угол?

*Дети отвечают на вопрос (слайд 7).*

Учитель демонстрирует правильные ответы на слайдах 2-7.



### III. Практическая работа: разработка алгоритма для робота

Теперь давайте обратимся к нашим роботам (на данном уроке это колесные роботы, созданные без инструкций), которые мы собирали на прошлом занятии.

#### Задание 1: Составить линейный алгоритм для движения робота по квадрату с заданной стороной.

Сначала определим, какие команды нам понадобятся, в какую сторону должен вращаться сервомотор, промежуток времени работы сервомотора для движения по одной стороне и последовательность выполнения команд.

Правильный вариант (способ поворота – отключение одного сервомотора):



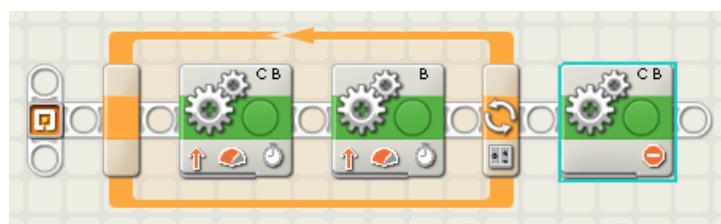
**Примечание:** время работы сервомотора в каждом отдельном случае будет разное, т.к. ученик настраивает вращение на свое время или количество оборотов. Соответственно для каждого случая сторона квадрата будет разной. И вариант поворота каждый обучающийся применяет свой.

После выполнения данного задания ученикам задается вопрос: какой еще вид алгоритмов можно использовать для выполнения предложенного задания?

Правильный ответ: циклический.

**Задание 2:** изменить созданный линейный алгоритм на циклический для выполнения этого же задания.

Правильный вариант:



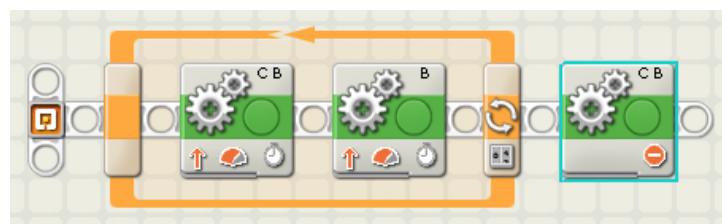
Способ поворота в примере тот же, что и в предыдущем. Цикл настроен на Счетчик (количество повторений - 4).

Учитель: ребята, давайте сравним разработанные алгоритмы и сделаем вывод. Какой алгоритм вам больше нравится и почему?

Ребята отвечают на вопрос (*циклический, потому что алгоритм компактнее*).

**Задание 3:** создать алгоритм для движения робота по треугольнику:

Правильный вариант для равностороннего треугольника:



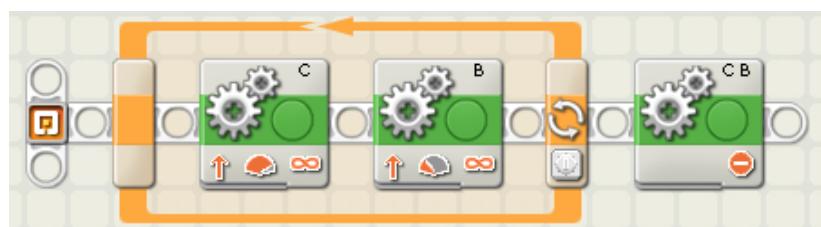
Способ поворота в примере тот же, что и в предыдущем. Цикл настроен на Счетчик (количество повторений - 3).

**Задание 4 (дополнительное):** Составить программу для движения робота по кругу с заданным диаметром.

Учитель: Ребята, давайте подумаем, каким образом можно заставить робота двигаться не по прямой линии, а по окружности?

Ведется дискуссия, в результате которой обучающиеся дают правильный ответ (необходимо, чтобы одновременно вращались оба колеса, но с разной скоростью, т.е. у сервомоторов должна быть разная мощность).

Правильный вариант для окружности определенного диаметра:



В данном примере цикл настроен на время, которое подбирается так, чтобы робот делал один полный круг, а не двигался по окружности бесконечно.

#### IV. Подведение итогов урока. Рефлексия.



Итак, ребята, давайте подведем итоги нашей работы.

- Какие виды алгоритмов мы с вами сегодня использовали при составлении программ?
- Какой блок необходим для движения по геометрическим фигурам?
- Возможно ли использовать блок цикла для движения робота по разностороннему пятиугольнику и почему?

**V. Этап информации о домашнем задании.**

Запишите домашнее задание: *подумать и изобразить схематично пример собственного робота-исполнителя и написать алгоритм его работы на естественном языке.*

Задание обязательно будет оценено!

Спасибо за урок! До свидания, ребята.

**Список использованных текстовых и графических источников:**

1. Инструкция для работы с комплектом LEGO Mindstorms 9797.
2. Фото робота и скрины – авторские.